単軸ロボットコントローラ　オプション

下記のURLにて、便利な選定ソフトのご利用や取扱説明書をダウンロードしてご利用いただけます。
http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html

オプション

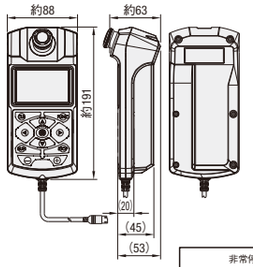
■ハンディターミナル

RoHS

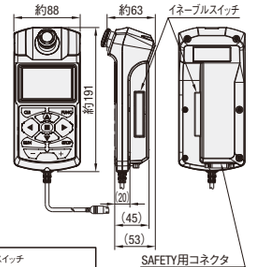
型式	EXRS−H1	EXRS−HD1
非常停止ボタン	ノーマルクローズ接点(ロック機能付き)	
デッドマンスイッチ	無	有 3ポジション イネーブル スイッチ
使用温度	0℃～40℃	
使用湿度	35%～85%RH(結露無きこと)	
本体質量	約450g	
ケーブル長	3.5m	
対応コントローラ	EXRS−C1/C21/C22	

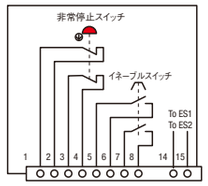
型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1台	2,3台	4,5台
EXRS−H1	35,300	34,900	34,600
EXRS−HD1	57,800	57,400	57,100

EXRS−H1



EXRS−HD1





SAFETY用コネクタ
非常停止・イネーブルスイッチで外部安全回路を構築するために使用します。

ロボットの可動エリア内にてハンディターミナルを使用する場合は、EXRS-HD1を使用し、外部に安全回路を構築してください。

■サポートソフト(USB通信ケーブル付/D-Sub通信ケーブル付)
通信仕様：RS232C　(EXRS-ST1/ST2)

型式	通信ケーブル長	対応コントローラ	¥基準単価	¥スライド単価	
			1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS−ST1	5m	EXRS−C1/C21/C22	18,700	18,300	18,100
EXRS−ST2			15,800	15,400	15,200

＊ケーブルはコントローラ/パソコン間の通信用です。　＊Windows7(OS)には非対応です。

RoHS

EXRS−ST1

USB通信ケーブル

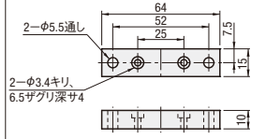
EXRS−ST2

D-Sub通信ケーブル

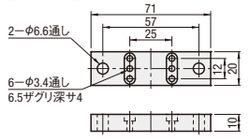
＊USBドライバがサポートソフトに含まれます。(EXRS-ST1)

■ロッドタイプ専用フート・フランジ

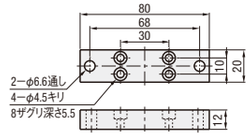
EXRS−HP1



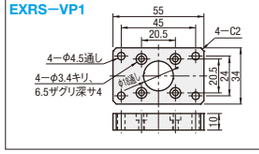
EXRS−HP2



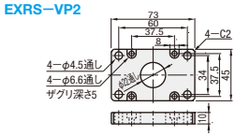
EXRS−HP3



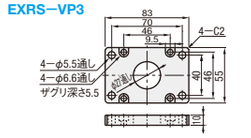
EXRS−VP1



EXRS−VP2



EXRS−VP3



型式	対象型式	仕様	構成部品(1セット)
EXRS−HP1	RSD1 RSDG1	フート	取付プレート 2枚
EXRS−VP1	RSD1	フランジ	取付プレート 1枚
EXRS−HP2	RSD2 RSDG2	フート	取付プレート 2枚 四角ナット 12個
EXRS−VP2	RSD2	フランジ	取付プレート 1枚
EXRS−HP3	RSD3 RSDG3	フート	取付プレート 2枚 四角ナット 8個
EXRS−VP3	RSD3	フランジ	取付プレート 1枚

型式	¥基準単価		
	1セット	2セット	3セット
EXRS−HP1	2,900	2,600	2,400
EXRS−VP1	2,900	2,600	2,400
EXRS−HP2	3,500	3,200	3,000
EXRS−VP2	2,900	2,600	2,400
EXRS−HP3	3,500	3,200	3,000
EXRS−VP3	3,500	3,200	3,000

Order 注文例　型式　EXRS−H1　(?)表示数量超えは納期お見積り

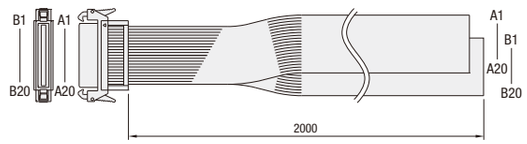
Delivery 出荷目　5　日目発送　(?)本体ご購入時に追加工としてご購入いただくと、単品でのご購入よりお安くお求めいただけます。

■I/Oケーブル

RoHS

型式	EXRS−CB1
ケーブル長	2m
対応コントローラ	EXRS−C1/C21/C22

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1本	2,3本	4,5本
EXRS−CB1	3,500	3,100	2,800



ピン番号	信号	ケーブル色	ピン番号	信号	ケーブル色	ピン番号	信号	ケーブル色	ピン番号	信号	ケーブル色
A1	+COM	BR	A11	PIN6	BR	B1	POUT0	BR	B11	OUT2	BR
A2	+COM	R	A12	PIN7	R	B2	POUT1	R	B12	OUT3	R
A3	(NC)	OR	A13	JOG+	OR	B3	POUT2	OR	B13	BUSY	OR
A4	(NC)	Y	A14	JOG−	Y	B4	POUT3	Y	B14	END	Y
A5	PIN0	G	A15	MANUAL	G	B5	POUT4	G	B15	/ALM	G
A6	PIN1	BL	A16	ORG	BL	B6	POUT5	BL	B16	SRV-S	BL
A7	PIN2	V	A17	/LOCK	V	B7	POUT6	V	B17	(NC)	V
A8	PIN3	GY	A18	START TEACH	GY	B8	POUT7	GY	B18	(NC)	GY
A9	PIN4	W	A19	RESET	W	B9	OUT0	W	B19	−COM	W
A10	PIN5	BL	A20	SERVO	BL	B10	OUT1	BL	B20	−COM	BL

＊外部機器接続側は切り放しです。

■取扱説明書

型式	言語	種類	対象型式	¥基準単価	¥スライド単価	
				1冊	2,3冊	4,5冊
EXRS−MJ1	日本語	ロボット本体用	RS1/2/3 RSD 1/2/3 RSDG 1/2/3	2,600	2,200	1,800
EXRS−MJ2			RSH1/2/3			
EXRS−MJ3		ロボット本体用 (クリーン仕様)	RS1C/2C/3C			
EXRS−MJ4			RSH1C/2C/3C			
EXRS−KJ1		コントローラ用	EXRS−C1			
EXRS−KJ2			EXRS−C21/C22			
EXRS−ME1	英語	ロボット本体用	RS1/2/3 RSD1/2/3 RSDG1/2/3			
EXRS−ME2			RSH1/2/3			
EXRS−ME3		ロボット本体用 (クリーン仕様)	RS1C/2C/3C			
EXRS−ME4			RSH1C/2C/3C			
EXRS−KE1		コントローラ用	EXRS−C1			
EXRS−KE2			EXRS−C21/C22			

メンテナンス品

MAINTENANCE PARTS

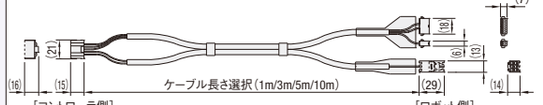
メンテナンス品

■動力・信号一体型ケーブル(耐屈曲)

(コントローラEXRS-C1←→ロボットRS1/2/3/1C/2C/3C用)
(コントローラEXRS-C1←→ロボットRSD1/2/3、RSDG1/2/3)

RoHS

型式	ケーブル長さ(m)	¥基準単価	¥スライド単価	
		1本	2,3本	4,5本
EXRS−CT1	1	6,500	6,100	5,900
	3	6,500	6,100	5,900
	5	8,300	7,900	7,600
	10	10,900	10,500	10,200



■データ保存用バッテリ

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS−BA1	4,000	3,500	3,200

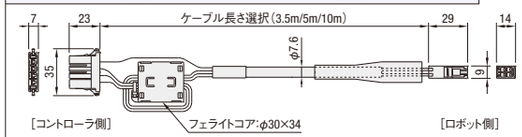
＊アブソリュートデータ保存用バッテリです。
(対応コントローラEXRS-C21/C22)
＊アブソリュート仕様コントローラを選定された場合に標準で付属されます。1年を目安に交換してください。
＊本製品は、RoHS指令対象外製品です。

■動力ケーブル/信号ケーブル

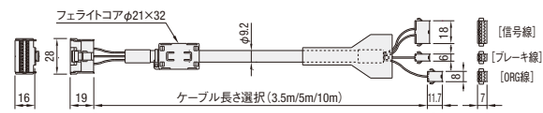
(コントローラEXRS-C21/C22←→ロボットRSH1/2/3/1C/2C/3C用)

RoHS

動力ケーブル　　信号ケーブル



型式	種類	ケーブル長さ	¥基準単価	¥スライド単価	
			1本	2,3本	4,5本
EXRS−CM1	動力	3.5m:3	4,600	4,300	4,000
		5m:5	5,500	5,100	4,900
		10m:10	8,300	7,900	7,600
EXRS−CR1 (標準)	信号	3.5m:3	5,500	5,100	4,900
		5m:5	7,400	7,000	6,800
		10m:10	11,900	11,500	11,300
EXRS−CR2 (耐屈曲)		3.5m:3	8,300	7,900	7,600
		5m:5	11,000	10,600	10,400
		10m:10	17,300	16,900	16,600



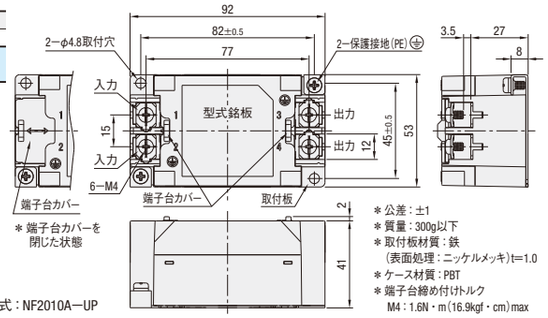
■ノイズフィルタ

RoHS

型式	定格電圧	定格電流	¥基準単価	¥スライド単価	
			1台	2,3台	4,5台
EXRS−NF1	AC250V/DC250V	10A	4,300	3,900	3,600

本製品はプッシュダウン方式端子台を採用しているため
以下の状態で出荷されます。
＊端子台カバーは収納されています。
＊端子台ねじは上側に保持されています。

＊本掲載製品はコーセル㈱製です。
＊その他推奨品：双信電機㈱製　型式：NF2010A−UP



＊公差：±1
＊質量：300g以下
＊取付板材質：鉄
(表面処理：ニッケルメッキ)t=1.0
＊ケース材質：PBT
＊端子台締め付けトルク
M4：1.6N・m(16.9kgf・cm)max

Order 注文例　型式 EXRS−CT1 − ケーブル長さ 5　(?)表示数量超えは納期お見積り

Delivery 出荷目　5　日目発送

(?)本体ご購入時に追加工としてご購入いただくと、単品でのご購入よりお安くお求めいただけます。

用語説明

■繰返し位置決め精度
指定したポイントに一方向から位置決めしたときの、停止位置のばらつきです。

■最大可搬質量
スライダに取付けることができる最大質量です。ツールとワークの合計がこの質量を超えないよう選定してください。
ツール、ワークの重心位置がスライダ中心からオフセットしている場合は、許容オーバーハング量も考慮願います。

■最大押付力
スライダ停止時に瞬間的に発生することができる最大の力です。
衝撃的な押付け動作は故障の原因となりますので行わないでください。
また、押付け位置がスライダ中心からオフセットしている場合は、静的許容モーメントの60%を超えないようにしてください。

■定格推力
連続的に発生することができる力です。
ワークの保持や押付け動作などは定格推力以下(60%程度を目安)としてください。
定格推力以下でも衝撃的な力をかけて使用すると、故障の原因となりますので行わないでください。
静的な力がかかる位置がスライダ中心からオフセットしている場合は、
静的許容モーメントの60%を超えないようにしてください。

■定格走行寿命
同じ条件で動作させた場合に、90%のロボットが故障することなく到達できる総走行距離です。

■許容オーバーハング量
ツールとワークの重心位置がスライダ中心からどれだけオフセットできるかをあらわしたものです。
ツール、ワークの重量により異なり、重心位置が許容オーバーハング量以内であれば、
10,000km以上の走行寿命となります。
掲載値は、搬送質量に応じて自動設定される加速度値で動作させたときの計算値です。

■静的許容モーメント
ロボットが静止した状態で、スライダ上面に負荷することができるモーメント量です。
ロボットが動作する用途の場合は、走行寿命を考慮したオーバーハング量とする必要があります。

■ロストモーション
指定したポジションデータへ、正の向きでの位置決めと、負の向きでの位置決めによる両停止位置の差になります。

■ロッド不回転精度
ロッドの回転方向に生じるガタ量です。

CEマーキング注意事項

ミスミロボットシリーズはお客様の装置に組み込んで使用する部品であり、この範囲でEC指令に対して「半完成品」として組み込み宣言をしているためCEマークを貼付しておりません。
したがって、お客様自身でロボットを組み込んだ装置(最終製品)として、EC指令の適合を必ず確認してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

保証

■保証内容　FA用メカニカル標準部品カタログ巻末記載の「保証規定」に準拠する
■保証期間　出荷後1年間以内または稼働時間2400時間以内

お問合せ窓口

質問事項等につきましては、下記窓口までお問合せください。
株式会社ミスミ　FA組立標準品事業部
TEL：03−3647−7300　FAX：03−3647−7481

■よくある質問

Q1.ロボットが動かない。
A1.サポートソフト・ハンディターミナルから動かす場合は、オプションパラメータ(80番)を無効にしてください。(オプション有効=I/O端子有効、オプション無効=I/O端子無効を意味します)オプションパラメータを無効にしたら、サーボ状態をONにし、原点復帰を行ってください。
原点復帰完了後、「運転」で動作を開始します。

Q2.LEDが点灯しているのですが、コントローラが異常なのでしょうか?
A2.青色：PWR(消灯：制御電源遮断、点滅：サーボオフ、点灯：サーボオン)
赤色：ERR(消灯：制御電源遮断もしくは異常アラーム無し、点滅：異常アラーム発生中(外部要因)、点灯：異常アラーム発生中(内部要因)

Q3.I/Oからのティーチングができない。
A3.I/Oよりティーチングを行うには、MANUAL入力がON、インターロック入力がOFFの状態である必要があります。また原点未了状態では機能しません。

Q4.低速運転はできますか?
A4.リードによって様々ですが、およそ最高速度の10～20%が限界となります。